

AN 0 - REVISIONS

1 Calcul intégral

f et g sont des fonctions continues sur un intervalle I à valeurs dans \mathbb{R} ou \mathbb{C} . a et b sont des réels de I .

☒ **Théorème fondamental d'intégration (TFI) :**

La fonction $F : x \mapsto \int_a^x f(t)dt$ est l'unique primitive de f qui s'annule en a .

☒ **Propriétés**

- Relation de Chasles :

$$\text{Pour tout réel } c \in I, \int_a^b f(t)dt = \int_a^c f(t)dt + \int_c^b f(t)dt.$$

- **Linéarité :**

$$\text{Pour tous réels } \lambda \text{ et } \mu, \int_a^b (\lambda f(t) + \mu g(t)) dt = \lambda \int_a^b f(t) dt + \mu \int_a^b g(t) dt.$$

- **Positivité :**

$$\text{Si } f \geq 0, \text{ alors } \int_I f(t)dt \geq 0.$$

- Si $\int_I |f(t)|dt = 0$, alors f est identiquement nulle.

- **Croissance :**

$$\text{Si } f \leq g, \text{ alors } \int_I f(t)dt \leq \int_I g(t)dt.$$

- $\left| \int_a^b f(t) dt \right| \leq \int_a^b |f(t)| dt.$

☒ **Inégalité de Cauchy Schwarz :**

$$\left(\int_a^b fg \right)^2 \leq \left(\int_a^b f^2 \right) \left(\int_a^b g^2 \right)$$

☒ **Théorème d'intégration par parties**

Si f et g de classe C^1 sur I , alors

$$\int_a^b fg' = [fg]_a^b - \int_a^b f'g$$

☒ **Théorème de changement de variable**

Soit φ de classe C^1 , strictement monotone sur un intervalle J d'extrémités α et β tel que $\varphi(J) = I$;

$$\text{alors } \int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} f(t)dt = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(u)) \varphi'(u)du.$$

☒ **Formule de Taylor avec reste intégral :**

Si f est de classe C^{n+1} sur I , alors :

$$f(b) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(a)}{k!} (b-a)^k + \int_a^b \frac{(b-t)^n}{n!} f^{(n+1)}(t) dt$$

2 Séries numériques

(u_n) est une suite réelle ou complexe.

☒ **Condition NECESSAIRE de convergence :**

SI la série $\sum u_n$ converge, ALORS $\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = 0$.

ATTENTION!!! La réciproque est fausse.

Exemple fondamental : La série $\sum_{n>0} \frac{1}{n}$, appelée série harmonique, est divergente.

☒ **Séries dont on sait calculer la somme :**

- **Séries géométriques**

La série géométrique $\sum q^n$ converge si et seulement si $|q| < 1$. Dans ce cas sa somme vaut

$$\sum_{n=0}^{+\infty} q^n = \frac{1}{1-q}$$

- **Séries télescopiques**

Pour $n \geq n_0$, on pose $v_n = u_{n+1} - u_n$. Alors la série télescopique $\sum_{n \geq n_0} v_n$ converge si et seulement si la suite (u_n) converge. Dans ce cas sa somme vaut

$$\sum_{n=n_0}^{+\infty} v_n = -u_{n_0} + \lim_{n \rightarrow +\infty} u_n$$

☒ **Séries de Riemann**

Les séries de Riemann sont de la forme $\sum_{n>0} \frac{1}{n^\alpha}$, où $\alpha \in \mathbb{R}$.

Une série de Riemann converge si et seulement si $\alpha > 1$.

☒ **Théorème de comparaison :**

Si (u_n) et (v_n) sont deux suites à termes POSITIFS, telles que $u_n \leq v_n$ (pour $n \geq n_0$), alors :

↪ Si $\sum v_n$ converge, alors $\sum u_n$ converge.

↪ Si $\sum u_n$ diverge, alors $\sum v_n$ diverge.

☒ **Critère de Riemann :**

Si la suite (u_n) est à termes POSITIFS, et s'il existe un réel $\alpha > 1$ tel que $\lim_{n \rightarrow +\infty} n^\alpha u_n = 0$, alors la série $\sum u_n$ converge.

☒ **Critère de d'Alembert :**

Si la suite (u_n) est à termes POSITIFS, et telle que $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{u_{n+1}}{u_n} = L$, alors :

↪ Si $L < 1$, $\sum u_n$ converge.

↪ Si $L > 1$, $\sum u_n$ diverge.

3 Equations différentielles linéaires

3.1 Premier ordre

On note $(E) : a(t)y' + b(t)y = c(t)$, une équation différentielle linéaire du premier ordre (a, b, c sont des fonctions continues sur un intervalle I), et $(H) : a(t)y' + b(t)y = 0$, l'équation homogène associée.

☒ **Structure de l'ensemble des solutions :**

L'ensemble des solutions de (H) sur I est :

$$S_H = \left\{ \varphi : t \mapsto C e^{-\int \frac{b}{a}}, C \in \mathbb{K} \right\}$$

Etant donnée une solution particulière y_P de (E) , toute solution de (E) est la somme de y_P et d'une solution de (H) .

☒ **Variation de la constante :**

Pour trouver une solution particulière de (E) , on cherche une solution sous la forme $y_P = \lambda h$ où λ est une fonction dérivable et h est une solution de (H) .

3.2 Second ordre

On note $(E) : y'' + ay' + by = c(t)$, une équation différentielle linéaire du second ordre (a et b sont des réels, et c est une fonction continue sur un intervalle I), et $(H) : y'' + ay' + by = 0$, l'équation homogène associée.

On note $(EC) : r^2 + ar + b = 0$, l'équation caractéristique.

☒ **Structure de l'ensemble des solutions :**

↪ Si (EC) a deux solutions réelles distinctes r_1 et r_2 , alors

$$S_H = \left\{ \varphi : t \mapsto A e^{r_1 t} + B e^{r_2 t}, (A, B) \in \mathbb{R}^2 \right\}$$

↪ Si (EC) a deux solutions complexes conjuguées, $r_1 = \alpha + i\beta$ et $r_2 = \alpha - i\beta$, alors

$$S_H = \left\{ \varphi : t \mapsto e^{\alpha t} (A \cos(\beta t) + B \sin(\beta t)), (A, B) \in \mathbb{R}^2 \right\}$$

↪ Si (EC) a une solution double r_0 , alors

$$S_H = \left\{ \varphi : t \mapsto e^{r_0 t} (At + B), (A, B) \in \mathbb{R}^2 \right\}$$

Etant donnée une solution particulière y_P de (E) , toute solution de (E) est la somme de y_P et d'une solution de (H) .

☒ **Recherche d'une solution particulière :**

Lorsque c est une fonction de la forme $t \mapsto e^{mt} P(t)$ où $m \in \mathbb{C}$, et P est un polynôme de degré $n \in \mathbb{N}$:

↪ Si m , n'est pas une solution de (EC) , alors (E) admet une solution de la forme $t \mapsto e^{mt} Q(t)$, où Q est un polynôme de degré n .

↪ Si m , est une solution simple de (EC) , alors (E) admet une solution de la forme $t \mapsto e^{mt} t Q(t)$, où Q est un polynôme de degré n .

↪ Si m , est une solution double de (EC) , alors (E) admet une solution de la forme $t \mapsto e^{mt} t^2 Q(t)$, où Q est un polynôme de degré n .