

**Math. – ES 2 - S2 – Géométrie**

jeudi 23 mai 2019 - Durée 2 h

Toutes les réponses seront justifiées. La notation tiendra compte du soin apporté à la rédaction.

**Définitions et notations**

$n$  désigne un entier naturel supérieur ou égal à 2, fixé et  $\mathbb{R}_n[X]$  l'espace vectoriel des polynômes à coefficients réels de degré inférieur ou égal à  $n$ .

Pour tout entier  $k$  tel que  $0 \leq k \leq n$  on note  $\mathcal{B}_{k,n}$  le polynôme

$$\mathcal{B}_{k,n} = \binom{n}{k} X^k (1-X)^{n-k}$$

On admettra que pour tout  $n \in \mathbb{N}, n \geq 2$ , la famille  $(\mathcal{B}_{k,n})_{0 \leq k \leq n}$  est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

Pour  $p = 2$  ou  $3$ ,  $\mathbb{R}^p$  est muni de sa structure euclidienne usuelle et d'un repère orthonormé d'origine  $O$ .

Si  $A_0, A_1, \dots, A_n$  sont  $(n+1)$  points de  $\mathbb{R}^p$ , on appelle **courbe de Bézier** associée aux points de contrôle  $A_0, A_1, \dots, A_n$  la courbe paramétrée définie sur  $[0, 1]$  par :

$$\forall t \in [0, 1], \overrightarrow{OM}(t) = \sum_{k=0}^n \mathcal{B}_{k,n}(t) \overrightarrow{OA_k}$$

**Partie I : Une courbe de Bézier**

Dans cette partie et la suivante, on se place dans  $\mathbb{R}^2$  muni d'un repère orthonormé  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ .

On considère la courbe de Bézier  $\Gamma_1$  associée aux points de contrôle  $A_0, A_1, A_2$  et  $A_3$  de coordonnées respectives  $(0, 0), (2, 2), (1, 3)$  et  $(1, -1)$ .

1. Montrer que  $\Gamma_1$  est la restriction à  $[0, 1]$  de la courbe  $\Gamma_0$  admettant pour représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x(t) = 6t - 9t^2 + 4t^3 \\ y(t) = 6t - 3t^2 - 4t^3 \end{cases}, t \in \mathbb{R}$$

2. Construire les tableaux de variations de  $x$  et  $y$ .
3. Déterminer les points réguliers de  $\Gamma_0$  dont la tangente à  $\Gamma_0$  est horizontale ou verticale.
4. Déterminer une équation cartésienne de la tangente à  $\Gamma_0$  au point de paramètre  $t = 0$ .
5. Déterminer le point singulier de  $\Gamma_0$ . Préciser sa nature ainsi que la tangente à  $\Gamma_0$  en ce point.
6. Donner la nature des branches infinies de  $\Gamma_0$ .
7. Tracer dans le repère  $(O, \vec{i}, \vec{j})$  la courbe  $\Gamma_1$ , les points  $A_0, A_1, A_2$  et  $A_3$  ainsi que les tangentes obtenues aux questions précédentes.

T.S.V.P.

---

## Partie II : Un détour par le cas général

Dans cette partie, on se place encore dans le plan, mais  $n$  désigne un entier naturel quelconque supérieur à 2. On considère  $(n + 1)$  points  $A_0, A_1, \dots, A_n$ , et on note  $\Gamma$  la courbe de Bézier associée aux points de contrôle  $A_0, A_1, \dots, A_n$ .

1. Que peut-on dire des points de  $\Gamma$  de paramètres  $t = 0$  et  $t = 1$  ?
2. On suppose dans cette question que les points  $A_0$  et  $A_1$  sont distincts. Montrer que la tangente à  $\Gamma$  en  $A_0$  est la droite  $(A_0A_1)$ .
3. Soient  $P$  et  $Q$  deux polynômes de  $\mathbb{R}_n[X]$ . On considère la courbe  $\Lambda$  dont une représentation paramétrique est 
$$\begin{cases} x(t) = P(t) \\ y(t) = Q(t) \end{cases}, t \in [0, 1].$$
 Est-il possible de trouver  $(n + 1)$  points  $A_0, A_1, \dots, A_n$  tels que  $\Lambda$  soit la courbe de Bézier aux points de contrôle  $A_0, A_1, \dots, A_n$  ?

## Partie III : Une surface de révolution

On se place désormais dans l'espace  $\mathbb{R}^3$  muni d'un repère orthonormé  $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ , et on considère la courbe de Bézier  $\Gamma_2$  associée aux points de contrôle  $D_0, D_1, D_2$  et  $D_3$  de coordonnées respectives  $(-3, 0, 0)$ ,  $(-1, 1, 0)$ ,  $(1, 1, 0)$  et  $(3, 0, 0)$ .

1. Vérifier qu'un paramétrage de  $\Gamma_2$  est : 
$$\begin{cases} x(t) = 6t - 3 \\ y(t) = 3(t - t^2) \\ z(t) = 0 \end{cases}, t \in [0, 1].$$
2. Donner un vecteur directeur, ainsi qu'un système d'équations cartésiennes de la tangente à  $\Gamma_2$  au point de paramètre  $t = \frac{1}{3}$ .
3. Déterminer une équation cartésienne de la surface de révolution obtenue en faisant tourner  $\Gamma_2$  autour de l'axe  $(O, \vec{i})$ .

**Fin de l'énoncé de géométrie**