

## Correction ES2 2012-2013

### PROBLEME d'algèbre

Pour tout réels  $a$  et  $b$ , on pose  $M_{a,b} = \begin{pmatrix} 2a-b & 0 & 0 \\ -a+b & a & -a+b \\ -a+b & -a+b & a \end{pmatrix}$ , puis  $F = \{M_{a,b} / a \text{ et } b \text{ réels}\}$ .

#### Partie I - Etude d'un cas particulier (8 points)

Dans cette partie, on prend  $b = a + 1$ , et  $M_{a,b}$  devient  $M_a = \begin{pmatrix} a-1 & 0 & 0 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix}$ .

On note  $f_a$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  canoniquement associé à  $M_a$ .

On pose  $d_1 = (1, -1, 0)$ ,  $d_2 = (1, 0, -1)$  et  $d_3 = (0, 1, 1)$ .

1) Montrer que  $D = (d_1, d_2, d_3)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .  $\text{Det}(d_1, d_2, d_3) = 2 \neq 0$

2) Calculer  $f(d_1) = (a-1)d_1$ ,  $f(d_2) = (a-1)d_2$  et  $f(d_3) = (a+1)d_3$

et en déduire la matrice  $N_a = \begin{pmatrix} a-1 & 0 & 0 \\ 0 & a-1 & 0 \\ 0 & 0 & a+1 \end{pmatrix}$  de  $f_a$  dans la base  $D$ .

3) Montrer que, quelque soit  $a$ ,  $f_a$  n'est ni une projection, ni une symétrie.

$$(N_a)^2 = \begin{pmatrix} (a-1)^2 & 0 & 0 \\ 0 & (a-1)^2 & 0 \\ 0 & 0 & (a+1)^2 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} N_a \\ I_3 \end{pmatrix} \quad \forall a \in \mathbb{R}$$

4) Pour tout entier naturel  $n$ , déterminer la matrice de  $f_a^n$  dans la base  $D$ .

$$(N_a)^n = \begin{pmatrix} (a-1)^n & 0 & 0 \\ 0 & (a-1)^n & 0 \\ 0 & 0 & (a+1)^n \end{pmatrix} \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

5) Dans cette question, on prend  $a = 2$ . Déterminer la matrice de  $f_2^n$  dans la base canonique.

$$(M_{2,3})^n = P(N_2)^n P^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -1+3^n & 1+3^n & -1+3^n \\ -1+3^n & -1+3^n & 1+3^n \end{pmatrix} \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

#### Partie II - Etude d'un endomorphisme (5 points)

Soit  $\varphi$  définie sur  $\mathbb{R}_2[X]$  par  $\varphi(P) = 3X(X^3 - X^2 - X + X^0)P'' - 6X(X^2 - X^0)P' + 2(3X^2 + 3X - 5X^0)P$ .

1) Vérifier que  $\varphi$  est un endomorphisme de  $E = \mathbb{R}_2[X]$ .

$$\varphi(P + \lambda Q) = \varphi(P) + \lambda \varphi(Q) \text{ et } \varphi(X^0) = 6X^2 + 6X - 10 \in E; \varphi(X) = -4X + 6X^2 \in E; \varphi(X^2) = -4X^2 + 6X \in E$$

2) Déterminer la matrice de  $\varphi$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}_2[X]$ .  $M(\varphi) = \begin{pmatrix} -10 & 0 & 0 \\ 6 & -4 & 6 \\ 6 & 6 & -4 \end{pmatrix}$

3) Montrer que cette matrice est un élément de  $F$ .  $M(\varphi) = M_{-4,2} \in F$

**Partie III - Etude du cas général (7 points + 6 points bonus pour Q4 et Q5)**

1) Montrer que  $F$  est un sous espace vectoriel de  $M_3(\mathbb{R})$  et déterminer une base et la dimension de  $F$ .

$$F = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \right) = \text{Vect}(M_{1,0}, M_{0,1}), \dim(F) = 2 \text{ car matrices non colinéaires.}$$

2) Montrer que  $B = (I, J)$  est une base de  $F$  avec  $I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = M_{1,1} \in F$  et  $J = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = M_{1,2} \in F$

et  $(I, J)$  base car matrices non colinéaires.

3) On définit l'application  $\Phi : \begin{cases} \mathbb{R}^2 \rightarrow F \\ (a, b) \mapsto M_{a,b} \end{cases}$

Montrer que  $\Phi$  est une application linéaire  $\Phi((a, b) + \lambda(a', b')) = \Phi(a, b) + \lambda\Phi(a', b')$ .

Déterminer la matrice de  $\Phi$  dans les bases  $C$  et  $B$ , avec  $C$  base canonique de  $\mathbb{R}^2$  et  $B = (I, J)$ .

$$(\Phi(1,0) = M_{1,0} = 2I - J \text{ et } \Phi(0,1) = M_{0,1} = -I + J) \Rightarrow M_{C,B}(\Phi) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

4) a) Calculer  $J^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix}$ ,  $J^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2^2 & 2^2 & 2^2 \\ 2^2 & 2^2 & 2^2 \end{pmatrix}$ . Puis déterminer  $J^n = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2^{n-1} & 2^{n-1} & 2^{n-1} \\ 2^{n-1} & 2^{n-1} & 2^{n-1} \end{pmatrix} = 2^{n-1}J$  pour  $n \geq 1$ .

b) Déterminer les coordonnées  $\alpha$  et  $\beta$  de  $M_{a,b}$  dans la base  $B = (I, J)$ .

$$M_{a,b} = (2a-b)I + (-a+b)J \Rightarrow \alpha = (2a-b) \text{ et } \beta = (-a+b)$$

c) Après avoir justifié l'utilisation de la formule du Binôme de Newton ( $(I+J)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} I^{n-k} J^k$ ), montrer :

$$\forall n \geq 1, M_{a,b}^n = (\alpha I + \beta J)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} \alpha^{n-k} I^{n-k} \beta^k J^k = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} \alpha^{n-k} \beta^k 2^{k-1} J = \alpha^n I + \left( \sum_{k=1}^n \binom{n}{k} \alpha^{n-k} \beta^k 2^{k-1} \right) \times J.$$

d) Calculer  $\left( \sum_{k=1}^n \binom{n}{k} \alpha^{n-k} \beta^k 2^{k-1} \right) = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^n \binom{n}{k} \alpha^{n-k} (2\beta)^k = \frac{1}{2} \left[ \left( \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} \alpha^{n-k} (2\beta)^k \right) - \alpha^n \right] = \frac{1}{2} [(\alpha + 2\beta)^n - \alpha^n]$ ,

et donner  $M_{a,b}^n = (2a-b)^n I + \frac{1}{2} [b^n - (2a-b)^n] J$  en fonction de  $I, J, a, b$  et  $n$ .

5) Conclusion : déterminer  $\varphi^n(1+2X+X^2)$ .

$$(M_{-4,2})^n \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = (-10)^n I \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} [2^n - (-10)^n] J \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = (-10)^n \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} [2^n - (-10)^n] \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 4 \end{pmatrix} = (-10)^n \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + 2 [2^n - (-10)^n] \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

et donc :  $\varphi^n(1+2X+X^2) = (-10)^n(1+2X+X^2) + 2[2^n - (-10)^n](X+X^2)$ .

**Exercice 1 :**

Soit  $J = \int_{\frac{1}{2}}^1 \frac{x^2}{\sqrt{1-x^2}(2-x^2)} dx$ .

1- Faire dans J les changements de variable  $x = \cos(t)$ , puis  $u = \tan(t)$ .

$$J = \int_0^{\sqrt{3}} \frac{du}{(1+2u^2)(1+u^2)}$$

2- Décomposer en éléments simples  $f(x) = \frac{1}{(1+x^2)(1+2x^2)} = \frac{-1}{1+x^2} + \frac{2}{1+2x^2}$

3- Donner une primitive de f:  $F = -\text{Arc tan}(x) + \sqrt{2}\text{Arc tan}(\sqrt{2}x)$

4- Calculer J =  $\sqrt{2}\text{Arc tan}(\sqrt{6}) - \frac{\pi}{3}$

5- Calculer I =  $\int_{\frac{1}{2}}^1 \text{Arctan}\sqrt{1-x^2} dx$  à l'aide d'une intégration par parties.

$$I = \left[ x \text{Arc tan}(\sqrt{1-x^2}) \right]_{\frac{1}{2}}^1 + J = -\frac{1}{2} \text{Arc tan}\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right) + \sqrt{2}\text{Arc tan}(\sqrt{6}) - \frac{\pi}{3}$$

**Exercice 2 :**

Soit la fonction f définie de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}^2$  par  $f(t) = (x(t), y(t))$  où :

$$\begin{cases} x(t) = \frac{1}{2t} + 2\ln(3+t) \\ y(t) = t - 2 + \frac{1}{t} \end{cases}$$

1- Déterminer de domaine de définition  $D_f$  de f.  $D_f = ]-3; 0[ \cup ]0; +\infty[$

2- Dresser le tableau de variation de f.

$$\begin{cases} x'(t) = \frac{(t-1)(4t+3)}{2t^2(3+t)} \\ y'(t) = 1 - \frac{1}{t^2} \end{cases}$$

t	-3	-1	$-\frac{3}{4}$	0	1	$+\infty$	
$x'(t)$		+	+	0	-	0	+
x	$-\infty$	$-\frac{1}{2} + 2\ln(2)$	$-\frac{2}{3} + 2\ln\left(\frac{9}{4}\right)$	$+\infty$	$\frac{1}{2} + 2\ln(4)$	$+\infty$	
$y'(t)$		+	0	-	-	0	+
y	$-\frac{16}{3}$	-4	$-\frac{49}{12}$	$-\infty$	0	$+\infty$	
		$\longleftrightarrow$	$\updownarrow$		PS		

3- Déterminer des DL<sub>3</sub> en 1 de  $x$  et  $y$  (on posera  $u=t-1$ ).

$$x(t) = \frac{1}{2} + 2\ln(4) + \frac{7}{16}(t-1)^2 - \frac{47}{96}(t-1)^3 + o((t-1)^3)$$

$$y(t) = (t-1)^2 - (t-1)^3 + o((t-1)^3)$$

4- Etudier la nature des points singuliers éventuels.

D'après la question précédente, pour  $t=0$ , il y a un rebroussement de première espèce.

5- Etudier les branches infinies de la courbe  $C_f$  paramétrée représentant  $f$  (dans le cas d'asymptotes on précisera la position par rapport à la courbe).

En  $-\infty$  : Asymptote d'équation  $y = -\frac{16}{3}$

En 0 :  $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{y(t)}{x(t)} = 2$  et  $y(t) - 2x(t) = t - 2 - 4\ln(3+t) = -2 - 4\ln(3) - \frac{1}{3}t + o(t)$

Asymptote d'équation  $y = 2x - 2 - 4\ln(3)$  au dessus de la courbe pour  $t > 0$

( $x(t) \rightarrow +\infty; y(t) \rightarrow +\infty$ ) ; en-dessous pour  $t < 0$  ( $x(t) \rightarrow -\infty; y(t) \rightarrow -\infty$ )

En  $+\infty$  :  $\frac{y(t)}{x(t)} \sim \frac{t}{2\ln(t)} \rightarrow +\infty$  ; branche parabolique de direction (Oy).

6- Tracer  $C_f$ .

